

IL CORPO RIGIDO E IL SUO EQUILIBRIO

UN **CORPO E' RIGIDO** QUANDO NON SI DEFORMA, QUALUNQUE SIA LA FORZA APPLICATA.

OVVIAMENTE QUESTO CONCETTO E' UN CONCETTO IDEALE, PERCHE' QUALUNQUE CORPO SI DEFORMA IN MODO PIU' O MENO EVIDENTE..

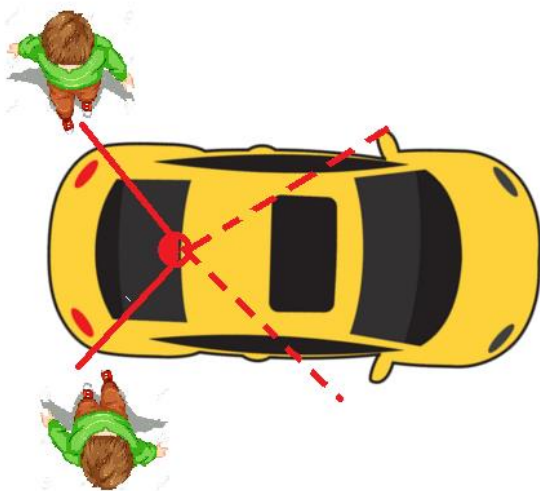
UN CORPO RIGIDO PUO' COMPIERE DUE TIPI DI MOTO:

- MOTO TRASLATORIO: QUANDO TUTTI I PUNTI DEL CORPO SI MUOVONO SU TRAIETTORIE PARALLELE.
- MOTO ROTATORIO: QUANDO TUTTI I PUNTI DEL CORPO SEGUONO TRAIETTORIE CIRCOLARI.

PER TENERE IN **EQUILIBRIO** UN CORPO RIGIDO SERVONO DUE CONDIZIONI:

- 1) LA SOMMA DI TUTTE LE FORZE E' ZERO (NULLA). Nel moto traslatorio.
- 2) LA FORZA MECCANICA RISPETTO AD UN PUNTO DEVE ESSERE NULLA. Nel moto rotatorio.

Forze concorrenti: DUE FORZE SI DEFINISCONO CONCORRENTI SE LE LORO RETTE D'AZIONE SI INTERSECANO



LA FORZA RISULTANTE (LA SOMMA FRA LE FORZE) IN QUESTO CASO SI CALCOLA TRAMITE IL METODO DEL PARALLELOGRAMMA.